

FICHA TÉCNICA DEL PRODUCTO

ET-GR-LEG-800S

Robot sobre ruedas para elevar vidrio

ET-GR-LEG-800S es un equipo Easytech: robot sobre ruedas para elevar vidrio. Carga máxima con brazo retraído: 800 kg; Carga máxima en extensión completa: 500 kg; Altura máxima de elevación en el centro del bastidor de la ventosa: 3800 mm; Carrera telescópica: 800 mm; Distancia horizontal máxima desde el borde de la rueda delantera hasta las ventosas: 1630 mm.



Imagen de referencia de la serie.

Accionamiento: Según la configuración

Montaje: Autopropulsado

Materiales: Vidrio

Configuración, datos técnicos completos y orientación para la selección

Lea la carga y los movimientos junto con sus condiciones de uso. Esta ficha ayuda a definir la compra y el proyecto; la operación y el mantenimiento deben seguir las instrucciones suministradas con el equipo.

Jenny Zhan | Teléfono / WhatsApp: +86 135-3727-1735

Especificaciones técnicas

Parámetro	Especificación
Carga máxima con brazo retraído	800 kg
Carga máxima en la extensión completa	500 kg
Altura máxima de elevación al centro del bastidor de ventosas	3800 mm
Recorrido telescópico	800 mm
Distancia horizontal máxima desde el borde de la rueda delantera hasta las ventosas	1630 mm
Inclinación	Aproximadamente 130°, hidráulicos
Rotación	Hidráulico 180°, 90° a cada lado
Desplazamiento lateral	75 mm a cada lado, 150 mm en total
Giro lateral	Hidráulico, aproximadamente 22.5° a cada lado
Peso incluyendo contrapesos	1250 kg
Peso, excepto contrapesos	850 kg
Fuente de alimentación de funcionamiento	DC 24 V
Potencia de accionamiento	2.2 kW
Unidad de potencia hidráulica	1.2 kW
Batería	12 V / 150 Ah × 2
Tiempo máximo de funcionamiento	Aproximadamente 20 h; la duración real depende del ciclo de trabajo
Entrada de carga	110-220 V
Tiempo de carga	Aproximadamente 5 h
Sistema de vacío	Bombas gemelas, circuitos duales
Número de ventosas	6 unidades
Diámetro de las ventosas	400 mm
Modelo de bomba de vacío	CV-35, DC24V
Caudal máximo por bomba	35 L/min
Máxima presión manométrica de vacío	-85 kPa
Umbral de arranque / parada de la bomba de vacío	-60 / -70 kPa
Alarma de vacío	Alarma audible y visual por debajo del nivel de vacío del 60%; este porcentaje no es un porcentaje de carga

Parámetro	Especificación
Protección contra sobrecarga	La extensión y la elevación están restringidas después de la detección de sobrecarga
Retención al vacío	Depósito de aire independiente y válvula antirretorno
Dimensiones totales mínimas	2200 × 920 × 1700 mm
Especificaciones de la rueda delantera	450 × 200 mm x 2, ruedas sólidas rellenas de PU
Especificaciones de la rueda trasera	Ruedas macizas dobles de 400 mm
Control remoto opcional	Mando proporcional inalámbrico; rango indicado 30 m

Geometría de instalación sobre ruedas

Las cargas con el brazo retraído y completamente extendido son diferentes. Evalúe la posición del panel y la altura del bastidor de ventosas, y después las dimensiones de transporte y el contrapeso. Una mayor capacidad retraída no demuestra la capacidad necesaria a máxima extensión.

Comparar la configuración publicada

Punto de selección	ET-GR-LEG-800S - Robot sobre ruedas para elevar vidrio	ET-GR-LEG-600 - Robot para instalación de vidrio
Carga máxima con brazo retraído	800 kg	600 kg
Carga máxima en la extensión completa	500 kg	400 kg
Altura máxima de elevación al centro del bastidor de ventosas	3800 mm	3200 mm
Distancia horizontal máxima desde el borde de la rueda delantera hasta las ventosas	1630 mm	1310 mm
Peso incluyendo contrapesos	1250 kg	1350 kg

Equipo y aplicación prevista

El chasis móvil transporta el brazo y el cabezal de vacío. El desplazamiento sitúa la máquina; el brazo aporta alcance y altura; el cabezal alinea el vidrio mediante las funciones documentadas de inclinación, giro y ajuste fino. Cada movimiento tiene límites propios y la capacidad depende del alcance y la posición.

Carga y posición del brazo

La carga máxima documentada es de 800 kg con el brazo retraído y 500 kg totalmente extendido. Son dos posiciones distintas. Respete el diagrama de carga durante todo el movimiento; los 800 kg no corresponden a la extensión máxima.

Adecuación y límites de la pieza

Tema	Detalles
Acceso al área de trabajo	Compare las dimensiones de transporte con puertas, elevadores, pasillos y espacios de giro. Compruebe que el piso y la ruta soporten la masa de la máquina más la carga; el ancho por sí solo no garantiza el acceso.
Geometría de colocación	Indique peso y dimensiones del vidrio, altura final de instalación, distancia horizontal al punto de colocación y obstáculos superiores. La altura máxima y la carga máxima son valores independientes; no deben combinarse como un único punto de trabajo.
Terreno y clima	Compruebe la resistencia del terreno, la pendiente, los obstáculos y los apoyos. La pendiente admisible de desplazamiento no autoriza a elevar en esa pendiente. El trabajo exterior también exige evaluar el vidrio, el clima y las condiciones del lugar.

Límites de configuración y suministro

Tema	Detalles
Chasis y batería	La ficha define el accionamiento de desplazamiento, la batería y las dimensiones mínimas cuando están documentados. La autonomía indicada depende del trabajo; no es una garantía para cualquier ciclo.
Cabezal de vacío	Ventosas y circuitos corresponden al cabezal indicado. Las horquillas y el cabrestante utilizan otras trayectorias de carga y requieren sus propias instrucciones.
Controles de posicionamiento	El desplazamiento lateral traslada el cabezal; el giro lateral cambia su orientación; la rotación hace girar el panel en su plano. Distinga estas funciones al evaluar el acceso alrededor de una abertura.
Contrapesos y soportes	Utilice los contrapesos y apoyos especificados. Retirar pesos para reducir la masa de transporte modifica la configuración de trabajo y sus límites de elevación.

Instalación y puesta en marcha

- Revise acceso y colocación antes de la entrega: puertas y ascensores, carga sobre el piso, giros, zona de descarga y retranqueo de instalación.
- Prepare un punto de carga adecuado utilizando la entrada del cargador suministrada. Verifique el estado de la batería y el ciclo de trabajo planificado antes de un turno.
- Inspeccione las ventosas instaladas, las mangueras de vacío, las líneas hidráulicas, los neumáticos o las orugas, los contrapesos, los apoyos y la parada de emergencia. Si el equipo dispone de doble circuito, compruebe ambos.
- Verifique controles y desplazamiento sin carga; después realice las comprobaciones prescritas para el vidrio y la posición de trabajo. El operador debe disponer de las instrucciones y el diagrama de carga de la máquina concreta.

Secuencia de manipulación

1. Prepare la zona y ajuste la máquina a su configuración aprobada. Mantenga accesibles toma y destino para apoyar la carga de forma segura.
2. Coloque el cabezal sobre zonas intactas del vidrio, active el vacío y compruebe los indicadores del circuito antes de levantar el vidrio.
3. Utilice el diagrama de carga para el alcance y la altura seleccionados. Realice movimientos de desplazamiento y posicionamiento controlados; utilice un ajuste fino para alinear el vidrio sin forzarlo contra la abertura.
4. Transfiera el panel a sus soportes y asegúrelo mediante el procedimiento de instalación antes de liberar el vacío. Devuelva la máquina a su posición de transporte antes de reubicarla.

Inspección, mantenimiento y piezas de repuesto

Tema	Detalles
Antes de usar	Inspeccione las ventosas, las mangueras, los indicadores de vacío, los controles, los neumáticos o las orugas y los apoyos. Investigue cualquier alarma o cambio en el movimiento.
Sistema hidráulico	Revise si hay fugas o mangueras dañadas. No toque las fugas a presión. Asegure las piezas móviles y aisle las fuentes de energía antes del mantenimiento.
Batería y carga	Mantenga las terminales y los cables de carga en buen estado y siga las instrucciones de la batería y del cargador instalados. Comunique cualquier disminución de la autonomía; no dé por hecho que sigue siendo válida la duración indicada en el catálogo.
Datos para solicitar servicio técnico	Registre el modelo y el número de serie, el tipo de accesorio, la especificación de la batería y el componente afectado. La ventosa, el sello hidráulico y los reemplazos del controlador deben coincidir con la versión instalada real.

Prioridades de solución de problemas

Tema	Detalles
Se inhibe el movimiento del brazo	Compruebe sobrecarga, parada de emergencia, alimentación y posición permitida. No anule un bloqueo para alcanzar el destino.
Alarma en uno de los circuitos de vacío	Apoye el panel mediante el procedimiento seguro y busque la causa. Un segundo circuito no autoriza a trabajar normalmente con una falla conocida.
El desplazamiento o posicionamiento se vuelve irregular	Deténgase con la carga apoyada y revise recorrido, batería, controles e hidráulica. Reanude solo cuando se haya resuelto la causa.

Preguntas frecuentes

¿Cómo debo interpretar las cifras de carga para ET-GR-LEG-800S?

La carga máxima documentada es de 800 kg con el brazo retraído y 500 kg totalmente extendido. Son dos posiciones distintas. Respete el diagrama de carga durante todo el movimiento; los 800 kg no corresponden a la extensión máxima.

¿Puede elevar su carga nominal máxima a la altura máxima?

Solo si el gráfico de carga del modelo permite explícitamente esa combinación. Seleccione la curva para la carga real y verifique la ruta completa de alcance / altura, no solo el punto final.

¿Cuál es la diferencia entre desplazamiento lateral y rotación?

El desplazamiento lateral traslada el panel sin cambiar su ángulo; la rotación lo gira en su plano. El giro lateral cambia la orientación del cabezal respecto al brazo.

¿Puede una máquina estrecha usar automáticamente un ascensor de pasajeros?

No. Compruebe toda la envolvente de transporte, el espacio de giro, la masa total transportada y las restricciones de carga del ascensor. El ancho de chasis más estrecho es solo uno de esos controles.

Información para la evaluación de aplicaciones

- Identifique el material de la pieza, las dimensiones, la masa, la superficie de contacto y el centro de gravedad. Incluya el artículo menos favorable en un rango de producción mixto.
- Describa las posiciones de recogida y colocación, los cambios de orientación requeridos, la frecuencia de manejo y el diseño del sitio.
- Identifique el suministro de energía o aire disponible y cualquier máquina portadora, grúa, estructura de soporte o interfaz que deba conservarse.
- Indique el mercado de destino y la documentación requerida, los accesorios y las limitaciones de embalaje para que la configuración propuesta pueda evaluarse como un sistema completo.

Ámbito del documento

Esta especificación de producto admite la selección de equipos y la definición de proyectos. Incluye los datos del modelo y la guía de la aplicación presentada en la página del producto. Las instrucciones de funcionamiento suministradas para la máquina real rigen la puesta en marcha, las pruebas, los procedimientos de mantenimiento y el uso seguro; esta especificación no los reemplaza.

Vistas del producto y referencias de aplicación



Imagen de referencia de la serie. Robot sobre ruedas para elevar vidrio - ET-GR-LEG-800S - vista 2

[Consultar este modelo en el sitio web de Easytech](#)

Contacto de Easytech

Dongguan Easytech Automation Mechanical and Electrical Equipment Co., Ltd.

Room 403, No. 212, Zhongxing Road, Dalingshan, Dalingshan Town, Dongguan City

Jenny Zhan | Teléfono / WhatsApp: +86 135-3727-1735

Email: jennyzhan@auto-easy.com | WeChat: easytech1

<https://www.auto-easy.com/>